

1)(durum denklemi formunda yazın)

**2-10.** Aşağıdaki birinci mertebeden diferansiyel denklem takımını

$$\frac{dx(t)}{dt} = Ax(t) + Bu(t)$$

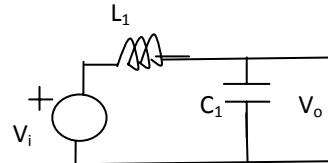
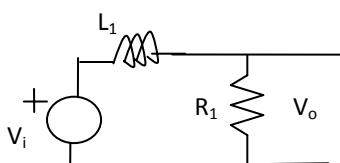
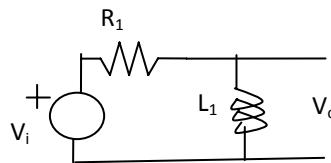
vektör - matris biçiminde ifade ediniz.

$$\frac{dx_1(t)}{dt} = -x_1(t) + 2x_2(t)$$

$$\frac{dx_2(t)}{dt} = -2x_1(t) + 3x_3(t) + u_1(t)$$

$$\frac{dx_3(t)}{dt} = -x_1(t) + 3x_2(t) - x_3(t) + u_2(t).$$

2) Durum denklemlerini elde edin.

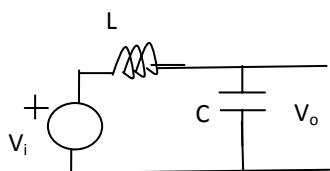


3)a)  $L=0.1$ ,  $C=0.1$  için  $G(s)=V_0(s)/V_i(s)$  elde edin.

b) Genlik ve faz spektrumunu çizin.

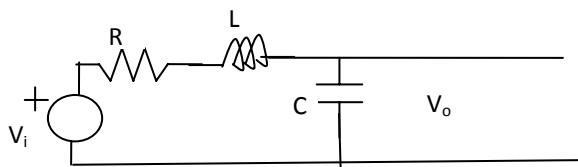
c)  $w=10$  için  $|G(jw)|$  nedir, Buldugunuz sonucu yorumlayın.

d) Boyle bir devrede  $|G(jw)|=\infty$  olması için  $w, L, C$  arasındaki bağıntı nedir.



4)a)  $G(s)=V_0(s)/V_i(s)$  elde edin.

b)  $w$  nin hangi değeri için  $|G(jw)|$  maksimum olur, analitik olarak bulmaya çalışın.



4)  $G(s)=\frac{s+1}{s^2+4}$   $w=2$  için  $\text{Re}\{G(jw)\}$ ,  $\text{Im}\{G(jw)\}$ ,  $|G(jw)|$ ,  $20\log(|G(jw)|)$ ,  $\angle G(jw)$  değerlerini hiç hesap makinası kullanmadan hesaplayın. Hesabınızı adım adım gösterin. Sadece logaritma ve açı bulmak için hesap makinası kullanın.

5)  $G(s)=\frac{s+1}{s^2+4}$  MATLAB'ı kullanın ve tabloyu elde edin.

w	0	0.1	0.2	..	..	..	10
log(10)							
$G(jw)$							
$ G(jw) $							
$20\log( G(jw) )$							
$\angle G(jw)$							

6)  $G(s) = \frac{100}{s^3 + 9s^2 + 26s + 24}$   $w, Re\{G(jw)\}, Im\{G(jw)\}$  degerleri asagida tablohalinde verilmistir. a) Nyquist diagramini cizin.

b) Bu sistemin kararli olup olmadigini belirtin.

b) MATLAB da nyquist komutu kullanarak cevabinizi kontrol edin.

c)  $G(s)$  nin MATLAB da kok yer egrisini cizin (rlocus).  $G(s) = \frac{K}{s^3 + 9s^2 + 26s + 24}$  sistemi hangi  $K$  degerleri icin kararli oldugunu rlocus ve nyquist komutu ile bulun.

d) Cevabinizi Routh Hurwitz tablosu kullanarak elde edeceginiz degrlerle karsilastirin.

w	$Re\{G(jw)\}$	$Im\{G(jw)\}$
0	4.167	0
0.1	4.1335	-0.4493
0.5	3.4047	-2.0154
1.	1.7647	-2.9412
2.	-0.5769	-2.1154
4.	-0.7500	-0.2500
5.	-0.4972	-0.0124
5.1	-0.4760	0
5.2	-0.4556	0.0112
6.	-0.3205	0.0641
7.	-0.2087	0.0806
10	-0.0666	0.0563
100	-0.0000	0.0001